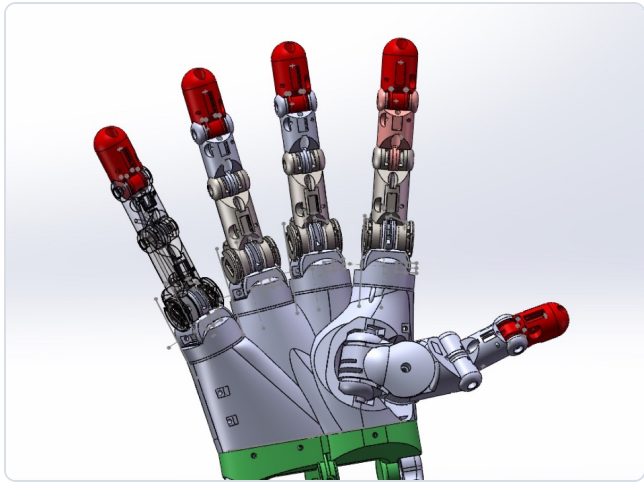


DexHand-5F 五指仿生灵巧手

规格表 · Spec Sheet · v1.0

武汉精巧手机器人有限公司 · ai.365cn.net · 2026-09-26 · 咨询 137 0714 5255 · 13707145255@139.com



基本参数 · Specifications

产品 / Product	DexHand-5F 五指仿生灵巧手（第一代现役型号） · Five-finger bionic dexterous hand, Gen 1
驱动 / Actuation	17 台伺服驱动电机（含编码器），电机外置于手掌后方 / 驱动塔 · 17 servo motors with encoders, external to the palm
主动自由度 / Active DoF	17 DoF: 五指独立弯曲，拇指对掌 · independent finger flexion, thumb opposition
手型 / Handedness	左手 / 右手，成对或单只 · Left / right, pair or single
控制器 / Controller	多轴一体伺服驱动器（塔式），EtherCAT 总线 · Multi-axis servo drive tower, EtherCAT
编程 / Programming	CODESYS; 自研 GUI 上位机（单轴手动、示教、仿真、姿态库） · CODESYS; in-house GUI (jog, teach, simulation, pose library)
仿真 / Simulation	与实机 1:1 的虚拟手，离线编程与在线联调同一控制器; Isaac Sim / MuJoCo / Gazebo 环境（数字开发包）
软件接口 / Software	ROS 2 接口、Python SDK; 数据集 HDF5 / RLDS（兼容 Hugging Face、LeRobot）
已验证应用 / Demonstrated	抓取 PCB 电路板、工具、日用品; 肌电（EMG）传感器驱动; 机械臂末端集成 · PCB / tool / object grasping, EMG-driven control, arm integration
安装 / Mounting	六轴机械臂、并联机器人、人形本体; 法兰定制 · 6-axis arm, parallel robot, humanoid; custom flange
3D 模型 / 3D model	装配体 STL 在线预览与下载: ai.365cn.net/models/dexhand-assembly.stl; 完整 URDF / Mesh 经开源社区版获取

负载、重复定位精度、响应延迟等物理指标将随 DexHand Benchmark 实测数据同步发布；本表只列已公开验证的配置，不标注未经实测的数字。 · Payload, repeatability and latency will be published with DexHand Benchmark measurements; no unverified figures are listed.

购买方式 · How to buy

开源社区版	免费：URDF & Mesh、简化 SDK · Free: URDF, meshes, simplified SDK
数字开发包（年订阅）	¥1,999 / 年起（首发优惠首年 8 折）：Isaac Sim / MuJoCo 环境 + 抓取算法与数据集 + 一年更新 · Simulation Kit from ¥1,999/yr (launch: 20% off first year)
实体开发套件	¥29,800 起：3—5 指开发样机 + SDK + 技术支持；远程实机测试 ¥199—499，订购时全额抵扣 · Developer Hardware from ¥29,800; Remote Test Drive ¥199—499 credited
企业授权 / 定制	工业级图纸授权、定制开发、私有化部署，面议 · Enterprise licensing on request
高校合作计划	样机租借 / 赠送换取案例与论文引用，详见 ai.365cn.net/academic.html · Academic program: loaner units for case studies and citations

下一代 · Gen 2（研发中）

- 17 台微型电机与伺服驱动板全部集成于前臂，电机轴线平行前臂轴线蜂窝排布
- 高强度纤维缆绳远端腱驱动，主动 / 被动张紧补偿，穿越偏航 + 俯仰双自由度万向手腕
- 1:1 仿人手尺寸、密闭前臂热管理、触觉 / 六维力阵列、IP 防尘防水